資料提供招請に関する公表

次のとおり物品の導入を予定していますので、当該導入に関して資料等の提供を招請します。

令和7年11月4日

国立大学法人新潟大学長 牛木 辰男

- ◎調達機関番号 415 ◎所在地番号 15
- ○第5号
- 1 調達内容
 - (1) 品目分類番号 22、31
 - (2) 導入計画物品及び数量 内視鏡手術支援ロボット 一式
 - (3) 調達方法 購入等
 - (4) 導入予定時期 令和8年度9月以降
 - (5) 調達に必要とされる基本的な要求要件
 - A 内視鏡手術支援ロボットは手術操作コントロール,手術ロボットアーム,ビジンシステム(電気手術装置含む)の3つの構成を合わせて操作が出来る装置であること。
 - B 手術操作コントロールは座って操作が出来、かつ3D画像を表示する機能であること。
 - C 手術ロボットアームは4本のサージカルアームから構成され、どのアームにも12m m以下の専用の鉗子および専用の8mm以下のエンドスコープが装着出来ること。
 - D ビジョンシステムはタッチスクリーンモニターを採用していること。
 - E 電気手術装置はモノポーラ,バイポーラのエネルギー出力が可能であること。
 - F エンドスコープはホワイトバランス, 3D キャリブレーション, フォーカスが自動 調整で使用することが可能であるスコープであること。
 - G 手術操作コントロールと手術ロボットアームには手術を補助する助手とコミュニケーションをとる為のマイクとスピーカーを有すること。
- 2 資料及びコメントの提供方法 上記 1 (2) の物品に関する一般的な参考資料及び同(5) の要求要件等に関するコメント並びに提供可能なライブラリーに関する資料等の提供を 招請する。
 - (1) 資料等の提供期限 令和7年12月22日17時00分(郵送の場合は必着のこと。)
 - (2) 提供先 〒951-8520 新潟市中央区旭町通1番町754番地 新潟大学医歯学総合病 院管理運営課専門職員 伊藤 憲興 電話 025-227-0972
- 3 説明書の交付 本公表に基づき応募する供給者に対して導入説明書を交付する。
 - (1) 交付期間 令和7年11月4日から令和7年12月22日まで。
 - (2) 交付場所 上記 2 (2) に同じ。

- 4 説明会の開催 本公表に基づく導入説明会を開催する。
 - (1) 開催日時 令和7年11月11日 15時00分
 - (2) 開催場所 新潟大学医歯学総合病院西病棟12階 小会議室
- 5 その他 この導入計画の詳細は導入説明書による。なお、本公表内容は予定であり、変 更することがあり得る。
- 6 Summary
 - (1) Classification of the products to be procured : 22,31
 - (2) Nature and quantity of the products to be purchased: Endoscopic surgery support robot 1set
 - (3) Type of the procurement: Purchase
 - (4) Basic requirements of the procurement:
 - A The endoscopic surgery support robot is a device that can operate together with three configurations of surgical operation control, surgical robot arm, and vision system (including electrosurgical device).
 - B Surgical operation control is a function to sit and operate, and to display 3D images.
 - C The surgical robot arm consists of four surgical arms, and each arm can be fitted with exclusive forceps of 12 mm or less and exclusive endoscope of 8 mm or less.
 - D The vision system has adopted the touch screen monitor.
 - E The electrosurgical device should be capable of monopolar, bipolar energy output.
 - F The endoscope is a scope that can be used with automatic adjustment of white balance, 3D calibration, and focus.
 - G Surgical operation control and surgical operation Have a microphone and speaker for robotic arm to communicate with assistant assisting surgery.
 - (5) Time limit for the submission of the requested material: 17:00 22 December, 2025
 - (6) Contact point for the notice: Norioki Ito, Procurement Section, Niigata University Medical and Dental Hospital, 754 Asahimachidori 1-bancho Chuo-ku Niigata-shi 951-8520 Japan, TEL 025-227-0972